

DA RESTITUIRE INSIEME AGLI ELABORATI e A TUTTI I FOGLI

→ NON USARE FOGLI NON TIMBRATI

→ ANDARE IN BAGNO PRIMA DELL'INIZIO DELLA PROVA

COGNOME _____

NOME _____

SVOLGIMENTO DELLA PROVA:

PER GLI STUDENTI DI "ARCHITETTURA DEI CALCOLATORI – A.A. 2015/16": es. N.1 + es. N.3 + es. N.4

PER GLI STUDENTI DEGLI ANNI PRECEDENTI che devono svolgere sia il modulo CALCOLATORI che il modulo RETI: es. N.1,2,3,5

PER GLI STUDENTI DEGLI ANNI PRECEDENTI che devono svolgere SOLO il modulo CALCOLATORI es. N.1,2,3.

PER GLI STUDENTI DEGLI ANNI PRECEDENTI che devono svolgere SOLO il modulo RETI: es. N.4,5

NOTA: per l'esercizio 1 (e analogamente per l'esercizio 4) dovranno essere consegnati due files: il file del programma MIPS (ovvero VERILOG) e il file relativo all'output (screenshot o copy/paste)

1. [18] Utilizzando il simulatore SPIM, codificare in assembly MIPS il seguente codice (**utilizzando solo e unicamente istruzioni dalla tabella sottostante**), **rispettando le convenzioni di utilizzazione dei registri dell'assembly MIPS** (riportate in calce). Al termine della codifica consegnare 2 files: il programma in MIPS e l'output relativo.

Nota: le funzioni main, seidel2, report, test_convergence e compute sono date (stampate in fondo al testo e fornita copia elettronica).

```
#define N 3
#define MAXITER 20
#define EPSILON 0.0001

float A[N*N] = { 4.0, -1.0, -1.0,
                -2.0, 6.0, 1.0,
                -1.0, 1.0, 7.0 };
float B[N] = { 3.0, 9.0, -6.0 };
float e2, x[N], y[N], c[N], R[N*N], T[N*N];
int iter = 0;

void setup() {
    int i, j, k;
    float t;
    for (i = 0; i < N; ++i) {
        x[i] = 0.0;
        for (j = 0; j < N; ++j) {
            t = 0.0;
            if (i > j) for (k = j; k < i; ++k)
                t -= A[i*N+k] * T[k*N+j];
            if (i == j) t = 1.0;
            T[i*N+j] = (i < j) ? 0.0 : t / A[i*N+i];
        }
    }
    for (i = 0; i < N; ++i) {
        for (j = 0; j < N; ++j) {
            t = 0.0;
            for (k = 0; k < N; ++k)
                if (k < j) t += T[i*N+k] * A[k*N+j];
            R[i*N+j] = t;
        }
        t = 0.0;
        for (k = 0; k < N; ++k)
            t += B[k] * T[i*N+k];
        c[i] = t;
    }
}

void seidel2(float *x, float *y, float *a, float c) {
    int j;
    *x = c;
    for (j = 0; j < N; ++j) *x -= a[j] * y[j];
}

void report() {
    int i;
    print_string("X: ");
    for (i = 0; i < N; ++i) {
        print_float(x[i]); print_string(" ");
    }
    print_string(" - iter="); print_int(iter);
    print_string(" e2="); print_float(e2);
    print_string("\n");
}

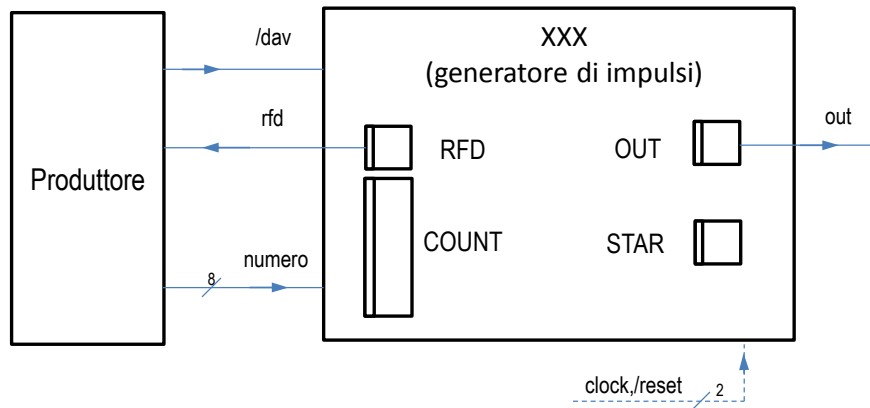
int test_convergence() {
    int j, r;
    ++iter; e2 = 0;
    for (j = 0; j < N; ++j)
        e2 += (y[j] - x[j]) * (y[j] - x[j]);
    r = (e2 < (EPSILON * EPSILON) || iter == MAXITER);
    report();
    return I;
}

int compute() {
    int i;
    do {
        for (i = 0; i < N; ++i) seidel2(&y[i], x, &R[N*i], c[i]);
        for (i = 0; i < N; ++i) seidel2(&x[i], y, &R[N*i], c[i]);
    } while (!test_convergence());
}

int main()
{
    setup(); compute(); report(); exit(0);
}
```

2. [7] Si consideri una cache di dimensione 128B e a 4 vie di tipo write-back/write-non-allocate. La dimensione del blocco e' 16 byte, il tempo di accesso alla cache e' 4 ns e la penalita' in caso di miss e' pari a 40 ns, la politica di rimpiazzamento e' LRU. Il processore effettua i seguenti accessi in cache, ad indirizzi al byte: 177, 1163, 223, 2181, 200, 3221, 175, 1184, 2182, 3201, 4176, 8173, 2176, 9183, 8251, 4176, 2201, 3180, 5171, 7178, 3191, 181. Tali accessi sono alternativamente letture e scritture. Per la sequenza data, ricavare il tempo medio di accesso alla cache, riportare i tag contenuti in cache al termine, i bit di modifica (se presenti) e la lista dei blocchi (ovvero il loro indirizzo) via via eliminati durante il rimpiazzamento ed inoltre in corrispondenza di quale riferimento il blocco e' eliminato.
3. [5] Per la funzione seidel2 dell'esercizio 1 determinare il tempo di esecuzione del codice assumendo che giri su un processore MIPS senza pipeline con frequenza di clock pari a 5 GHz e con i seguenti valori per il CPI di ciascuna categoria di istruzioni: aritmetico-logiche-salti 1, branch 3, load-store 10, floating-point 5.

4) [10] L'unità XXX preleva dal Produttore un byte 'numero' (8-bit) e genera sull'uscita 'out' un impulso con una durata N cicli di clock essendo N il numero naturale prelevato su 'numero'. Per gestire 'numero' viene effettuato l'handshake tramite la coppia di segnali '/dav' (data valid – attivo basso) e 'rfd' (ready for data).

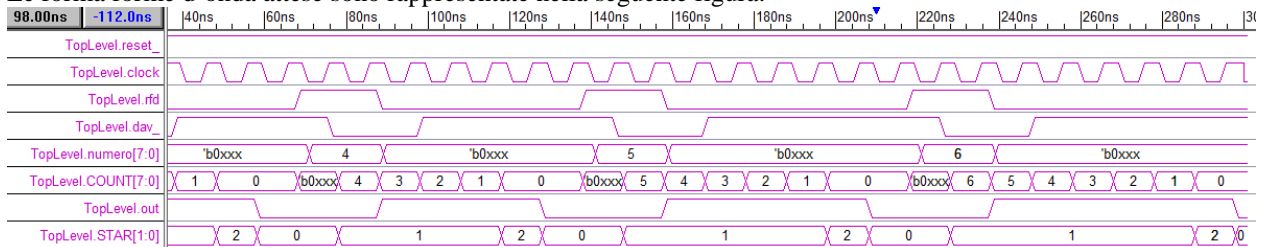


Handshake /dav, rfd: partendo da una condizione iniziale in cui /dav è 1 (per indicare che nessun nuovo byte è fornito dal produttore attraverso il segnale 'numero') e rfd è 1 (per indicare che la rete XXX è disponibile a prelevare ed elaborare un nuovo byte), il produttore agisce per primo presentando un nuovo byte attraverso il segnale 'numero' e notifica questo fatto ponendo /dav a 0. Dopodiché la rete XXX preleva il byte e pone rfd=0 (per indicare che non è ulteriormente disponibile a prelevare altri byte) e inizia ad elaborare il byte prelevato. Il produttore può allora riportare /dav a 1 e attendere che il consumatore, utilizzando tale byte, riporti rfd a 1 (ripristino delle condizioni iniziali).

Uso da parte di XXX del byte prelevato: XXX interpreta il byte prelevato come un numero naturale N e porta a 1 la variabile di uscita out (che normalmente vale 0) per N periodi di clock se N != 0 e per 256 periodi di clock se N=0.

Si descriva e si sintetizzi l'unità XXX e se ne tracci l'evoluzione nell'ipotesi che il Produttore fornisca le rappresentazioni di (numero)= (4), (5), (6) indicando chiaramente nel grafico tali rappresentazioni (il codice Verilog del produttore e del top-module e' fornito nell'ultima pagina del testo).

Le forme d'onda attese sono rappresentate nella seguente figura:



5) [12] Sintetizzare una rete sequenziale utilizzando il modello di Moore con un ingresso X su due bit e una uscita Z su singolo bit che si comporta nel seguente modo: se X1=0 e all'ingresso X0 si presenta la successione di quattro bit 0101 allora l'uscita diventa 1; se X1=1 e all'ingresso X0 si presenta la successione di quattro bit 1011, l'uscita diventa 1; in tutti gli altri casi l'uscita è zero. Se X1 cambia da 0 a 1 o viceversa, la rete abbandona l'esame della successione corrente e passa ad esaminare l'altra. Rappresentare la macchina a stati finiti per tale riconoscitore, la tabella delle transizioni, le equazioni booleane delle reti CN1 e CN2 e il circuito sequenziale sincronizzato basato su flip-flop D.

Instructions

Instruction	Example	Meaning	Comments
add	add \$1, \$2, \$3	\$1 = \$2 + \$3	3 operands; exception possible
subtract	sub \$1, \$2, \$3	\$1 = \$2 - \$3	3 operands; exception possible
add immediate	addi \$1, \$2, 100	\$1 = \$2 + 100	+ constant ; exception possible
subtraction immediate	subi \$1, \$2, 100	\$1 = \$2 - 100	- constant; exception possible
multiplication	mult \$1, \$2	Hi,Lo = \$1 x \$2	64-bit Signed Product ; result in Hi,Lo
division	div \$1, \$2	Hi = \$1 % \$2, Lo = \$1 / \$2	Signed division
move from Hi	mfhi \$1	\$1 = Hi	Create copy of Hi
move from Lo	mflo \$1	\$1 = Lo	Create copy of Lo
and	and \$1, \$2, \$3	\$1 = \$2 & \$3	3 register operands; Logical AND
or	or \$1, \$2, \$3	\$1 = \$2 \$3	3 register operands; Logical OR
nor	nor \$1, \$2, \$3	\$1 = !(\$2 \$3)	3 register operands; Logical NOR
xor	xor \$1, \$2, \$3	\$1 = \$2 ^ \$3	3 register operands; Logical XOR
and immediate	andi \$1, \$2, 100	\$1 = \$2 & 100	Logical AND register, constant
or immediate	ori \$1, \$2, 100	\$1 = \$2 100	Logical OR register, constant
xor immediate	xori \$1, \$2, 100	\$1 = \$2 ^ 100	Logical XOR register, constant
shift left logical	sll \$1, \$2, 10	\$1 = \$2 << 10	Shift left by constant
shift right logical	srl \$1, \$2, 10	\$1 = \$2 >> 10	Shift right by constant
load word	lw \$1, 100(\$2)	\$1 = Memory[\$2+100]	Data from memory to register
load byte	lb \$1, 100(\$2)	\$1 = Memory[\$2+100]	Data from memory to register
load byte unsigned	lbu \$1, 100(\$2)	\$1 = Memory[\$2+100]	Data from mem. To reg.; no sign extension
store word	sw \$1, 100(\$2)	Memory[\$2+100] = \$1	Data from register to memory
store byte	sb \$1, 100(\$2)	Memory[\$2+100] = \$1	Data from register to memory
load address	la \$1, var	\$1 = &var	Load variable address
branch unconditional	b 100	go to PC+4+100	PC relative branch
branch on equal	beq \$1, \$2, 100	if (\$1 == \$2) go to PC+4+100	Equal test; PC relative branch
branch on not equal	bne \$1, \$2, 100	if (\$1 != \$2) go to PC+4+100	Not equal test; PC relative
set on less than	slt \$1, \$2, \$3	if (\$2 < \$3) \$1 = 1; else \$1 = 0	Compare less than; 2's complement
set on less than immediate	slti \$1, \$2, 100	if (\$2 < 100) \$1 = 1; else \$1 = 0	Compare < constant; 2's complement
set on less than unsigned	sltu \$1, \$2, \$3	if (\$2 < \$3) \$1 = 1; else \$1 = 0	Compare less than; natural number
set on less than imm.unsigned	sltiu \$1, \$2, 100	if (\$2 < 100) \$1 = 1; else \$1 = 0	Compare constant; natural number
jump	j 10000	go to 10000	Jump to target address
jump register	jr \$31	go to \$31	For switch, procedure return
jump and link	jal 10000	\$31 = PC + 4; go to 10000	For procedure call
no operation	nop	Do nothing	Do nothing
load-linked	ll \$1, 100(\$2)	\$1 = Memory[\$2+100]	Read and start to monitor the given memory location
store-conditional	sc \$1, 100(\$2)	Memory[\$2+100] = \$1 or →	return 0 if a coherence action happens since the previous ll (\$1 must be different from 0)
add.s add.d	add.x \$f0, \$f2, \$f4	\$f0 = \$f2 + \$f4	Single and double precision add
sub.s sub.d	add.x \$f0, \$f2, \$f4	\$f0 = \$f2 - \$f4	Single and double precision subtraction
mul.s mul.d	mul.x \$f0, \$f2, \$f4	\$f0 = \$f2 * \$f4	Single and double precision multiplication
div.s div.d	div.x \$f0, \$f2, \$f4	\$f0 = \$f2 / \$f4	Single and double precision division
mov.s mov.d	mov.x \$f0, \$f2	\$f0 ← \$f2	Single and double precision move
abs.s abs.d	abs.x \$f0, \$f2	\$f0 = ABS(\$f2)	Single and double precision absolute value
neg.s neg.d	neg.x \$f0, \$f2	\$f0 = - (\$f2)	Single and double precision opposite value
c.lt.s c.lt.d (eq,ne,le,gt,ge)	c.lt.x \$f0, \$f2	Temp = (\$f0 < \$f2)	Single and double: compare \$f0 and \$f2 < , = , != , <= , > , >=
mtc1	mtc1 \$1, \$f2	\$f2 = \$1	Data from gen.reg. \$1 to C1 reg. \$f2 (no conversion)
mfc1	mfc1 \$f1, \$1	\$1 = \$f2	Data from gen.reg. to C1 reg. (no conversion)
branch on false	bclf label	If (Temp == false) go to label	Temp is 'Condition-Code'
branch on true	bclt label	If (Temp == true) go to label	Temp is 'Condition-Code'
load floating point (32bit)	lwc1 \$f0, 0(\$1)	\$f0 ← Memory[\$1]	Data from FP (C1) register to memory
store floating point (32bit)	swc1 \$f0, 0(\$1)	Memory[\$1] ← \$f0	Data from memory to FP (C1) register
convert single into double	cvt.d.s \$f0, \$f2	\$f0 = (double)\$f2	Also cvt.s.d (viceversa)
convert single into integer	cvt.w.s \$f1, \$f0	\$f1 = (int)\$f0	Also cvt.s.w (viceversa)

Register Usage

Name	Reg. Num.	Usage	Name	Reg. Num.	Usage	Reg. Num.	Usage
\$zero	0	The constant value 0	\$v0-\$v1	2-3	Results	\$f0, \$f2	Return values
\$s0-\$s7	16-23	Saved	\$fp, \$sp	30,29	frame pointer, stack pointer	\$f12,\$f14	Function arguments
\$t0-\$t9	8-15,24-25	Temporaires	\$ra, \$gp	31,28	return address, global pointer	\$f20,\$f22,\$f24,\$f26,\$f28,\$f30	Saved registers
\$a0-\$a3	4-7	Arguments	\$k0-\$k1	26,27	Kernel usage	\$f4,\$f6,\$f8,\$f10,\$f16,\$f18	Temporaries registers

System calls

Service Name	Service Num. (\$v0)	INPUT Arguments	OUTPUT Arguments
print_int	1	\$a0=integer to print	---
print_float	2	\$f12=float to print	---
print_double	3	(\$f12,\$f13)=double to print	---
print_string	4	\$a0=address of ASCIIZ string to print	---
read_int	5	---	\$v0=integer
read_float	6	---	\$f0=float
read_double	7	---	\$f0-f1=double
read_string	8	\$a0=address of input buffer, \$a1=max characters to read	---
sbrk	9	\$a0=Number of bytes to be allocated	\$v0=pointer to the allocated memory
exit	10	---	---

```

module TopLevel;
  reg reset_; initial begin reset_=0; #1 reset_=1; #300; $stop; end
  reg clock; initial clock =0; always #5clock <=(!clock);
  wire rfd, dav_;
  wire[7:0] numero;
  wire[7:0] COUNT=Xxx.COUNT; wire out;
  wire[1:0] STAR=Xxx.STAR;
  XXX Xxx(rfd, dav_, numero, out, clock, reset_);
  Produttore PRO(rfd, dav_, numero);
endmodule

```

```

module Produttore(rfd, dav_, numero);
  input rfd;
  output dav_;
  output [7:0] numero;
  reg DAV_; assign dav_=DAV_;
  reg [2:0] APP1_X, APP2_X; assign numero=APP1_X;
  initial begin APP2_X='B00000011; DAV_=1; end
  always
    begin #5; wait(rfd==1); #3 APP1_X=APP2_X; APP2_X=APP2_X+1;
          #5 DAV_=0; wait(rfd==0); #1 APP1_X='HXX; #9 DAV_=1;end
endmodule

```

```

seidel2:
# _____ NO CALL FRAME _____
# INPUT: a0=*x, a1=*y, a2=*a, f12=c
swcl $f12, 0($a0) # store c into *x
add $t0, $0, $0 # t0=j=0
Seidel2_start_for1:
  slti $t9, $t0, 3 # N <? 3
  beq $t9, $0, Seidel2_end_for1
  #
  sll $t3, $t0, 2 # j*sizeof(float)
  add $t4, $t3, $a2 # &a[j]
  lwcl $f4, 0($t4)
  add $t4, $t3, $a1 # &y[j]
  lwcl $f6, 0($t4)
  mul.s $f8, $f4, $f6 # a[j]*y[j]
  lwcl $f10, 0($a0) # load *x
  sub.s $f10, $f10, $f8 # *x-=
  swcl $f10, 0($a0) # store *x
  #
  addi $t0, $t0, 1
  j Seidel2_start_for1
Seidel2_end_for1:
jr $ra

report:
# _____ CALL FRAME _____
# saved variables: s0 4B
# ra 4B
# _____ Totale 8B
addi $sp, $sp, -8
sw $s0, 4($sp)
sw $ra, 0($sp)
addi $v0, $0, 4 # print "X: "
la $a0, x_str
syscall
add $s0, $0, $0 # s0=j=0
Report_start_for1:
  slti $t9, $s0, 3 # j <? N
  beq $t9, $0, Report_end_for1
  #
  sll $t3, $s0, 2 # t3=j*sizeof(float)
  la $t4, x
  add $t4, $t4, $t3 # t4= x[j]
  lwcl $f12, 0($t4)
  addi $v0, $0, 2 # print x[j]
  syscall
  addi $v0, $0, 4 # print " "
  la $a0, spazio
  syscall
  #
  addi $s0, $s0, 1
  j Report_start_for1
Report_end_for1:
addi $v0, $0, 4 # print " - iter="
la $a0, iter_str
syscall
addi $v0, $0, 1 # print iter
la $t0, iter
lw $a0, 0($t0)
syscall
addi $v0, $0, 4 # print " e2="
la $a0, e_str
syscall
addi $v0, $0, 2
la $t0, e2 # print e2
lwcl $f12, 0($t0)
syscall
addi $v0, $0, 4 # print "\n"
la $a0, ret
syscall
lw $s0, 4($sp)
lw $ra, 0($sp)
addi $sp, $sp, 8
jr $ra

test_convergence:
# _____ CALL FRAME _____
# ra 4B
# _____ Totale 4B
addi $sp, $sp, -4
sw $ra, 0($sp)
la $t0, iter
lw $t1, 0($t0)
addi $t1, $t1, 1 # ++iter
sw $t1, 0($t0)
la $t0, e2 # &e2
sw $0, 0($t0) # e2=0
add $t0, $0, $0 # t0=j=0
Test_Convergence_start_for:
  slti $t9, $t0, 3 # j <? N
  beq $t9, $0, Test_Convergence_end_for
  #
  la $t2, x
  la $t3, y
  sll $t5, $t0, 2 # j*sizeof(float)
  add $t2, $t2, $t5 # &x[j]
  lwcl $f4, 0($t2)
  add $t3, $t3, $t5 # &y[j]
  lwcl $f6, 0($t3)
  sub.s $f8, $f6, $f4 # y-x
  mul.s $f8, $f8, $f8 # (*^2)
  la $t6, e2
  lwcl $f10, 0($t6) # load e2
  add.s $f10, $f10, $f8 # e2+=()
  swcl $f10, 0($t6) # store e2
  #
  addi $t0, $t0, 1
  j Test_Convergence_start_for
Test_Convergence_end_for:
jal report
la $t6, e2
lwcl $f10, 0($t6)
la $t0, EPSILON
lwcl $f4, 0($t0)
mul.s $f4, $f4, $f4 # EPSILON*2
c.lt.s $f10, $f4 # e2 < eps
add $v0, $0, $0 # r=0
bclf Test_Convergence_cl_f
#
  addi $v0, $0, 1
  j Test_Convergence_c2_end
Test_Convergence_cl_f:
# _____
  la $t0, iter
  lw $t0, 0($t0)
  slti $t2, $t0, 20 # iter ==? MAXITER(20)
  bne $t2, $0, Test_Convergence_c2_end
  addi $v0, $0, 1
  #
  #
Test_Convergence_c2_end:
lw $ra, 0($sp)
addi $sp, $sp, 4
jr $ra

compute:
# _____ CALL FRAME _____
# saved variables: s0 4B
# ra 4B
# _____ Totale 8B
addi $sp, $sp, -8
sw $s0, 4($sp)
sw $ra, 0($sp)
Compute_start_do:
  add $s0, $0, $0 # s0=i=0
  Compute_start_for_1:
    slti $t9, $s0, 3 # i <? N
    beq $t9, $0, Compute_end_for_1
    #
    sll $t3, $s0, 2 # t3=i*sizeof(float)
    la $a0, y
    add $a0, $a0, $t3 #
    a0=&y+i*sizeof(float)
    la $a1, x # al=&x
    addi $t1, $0, 3 # N=3
    mult $t3, $t1 # N*i*sizeof(float)
    mflo $t0 #
    la $a2, R
    add $a2, $a2, $t0 #
    a2=R+N*i*sizeof(float)
    la $t4, c # t4=&c[0]
    add $t4, $t4, $t3 # t4=&c[i]
    lwcl $f12, 0($t4)
    jal seidel2
    #
    addi $s0, $s0, 1
    j Compute_start_for_1
  Compute_end_for_1:
  add $s0, $0, $0 # s0=i=0
  Compute_start_for_2:
    slti $t9, $s0, 3 # i <? N
    beq $t9, $0, Compute_end_for_2
    #
    sll $t3, $s0, 2 # t3=i*sizeof(float)
    la $a0, x
    add $a0, $a0, $t3 #
    a0=&x+i*sizeof(float)
    la $a1, y # al=&y
    addi $t1, $0, 3 # N=3
    mult $t3, $t1 # N*i*sizeof(float)
    mflo $t0 #
    la $a2, R
    add $a2, $a2, $t0 #
    a2=R+N*i*sizeof(float)
    la $t4, c # t4=&c[0]
    add $t4, $t4, $t3 # t4=&c[i]
    lwcl $f12, 0($t4)
    jal seidel2
    #
    addi $s0, $s0, 1
    j Compute_start_for_2
  Compute_end_for_2:
  jal test_convergence # Output:v0
  beq $v0, $0, Compute_start_do
Compute_end_do:
lw $s0, 4($sp)
lw $ra, 0($sp)
addi $sp, $sp, 8
jr $ra

main:
# _____ NO CALL FRAME _____
jal setup
jal compute
jal report
addi $v0, $0, 10
syscall

```